

導入年度	R 6 年度	設備名	協働ロボットシステム		
メーカー	(株)デンソーウェーブ	型 式	COBOTTA PRO 900 パッケージ	設置室	エントランスホール

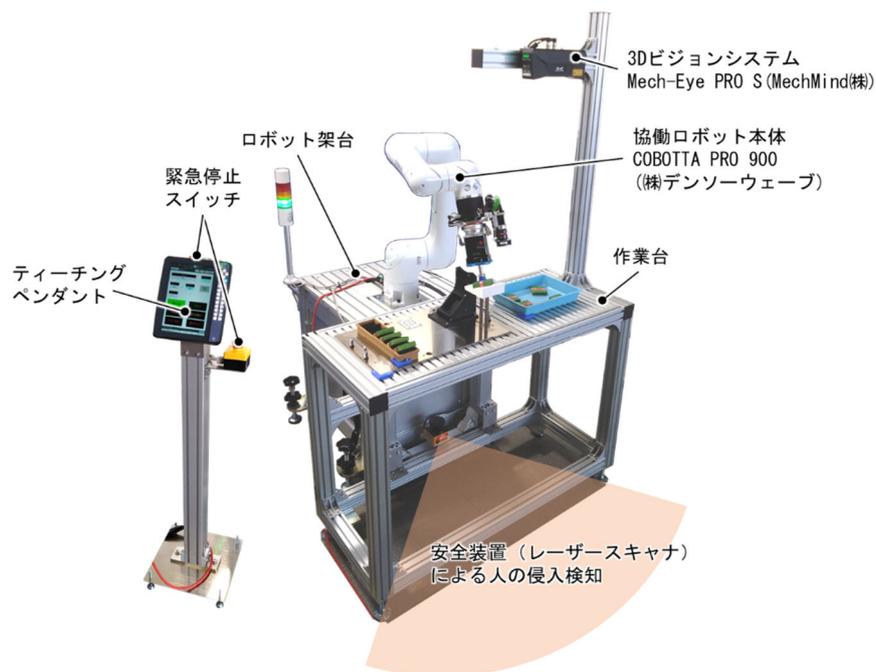
令和6年度地域活性化雇用創造プロジェクト

《 概 要 》

人の近くでも安全柵なしで作業させることができる協働型のロボットを中心に、ハンドやカメラなどの付属部品を標準オプション品としてパッケージ化したロボットシステムです。

本システムには、通常のハンドやカメラに加え、バラ積みピッキング等の高度な作業の際に必要なとされる 3D ビジョンシステムも搭載されており、ロボットとの連携が可能です。

《 装置外観 》



《 仕 様 》

- ・ 協働ロボット本体 (COBOTTA PRO 900)
 - 最大可搬重量：6kg
 - 最大動作領域：908mm
 - ハンド部：電動ハンド、電動真空グリッパ
- ・ 3D ビジョンシステム (Mech-Eye Pro S)
 - 解像度：1920x1200pix
 - 動作距離範囲：500～1000mm
 - 用途：深層学習機能によるバラ積み認識

《 用途例 》

- ・ 協働ロボット導入に向けた評価・検討

対象が協働ロボットで把持可能かを試行することで、協働ロボット導入に向けた評価・検討ができます。また、3D ビジョンシステムとロボットの連携についても評価・検討が可能です。